

EV3

4 занятие

План занятия

1. Механика:

Червячная передача

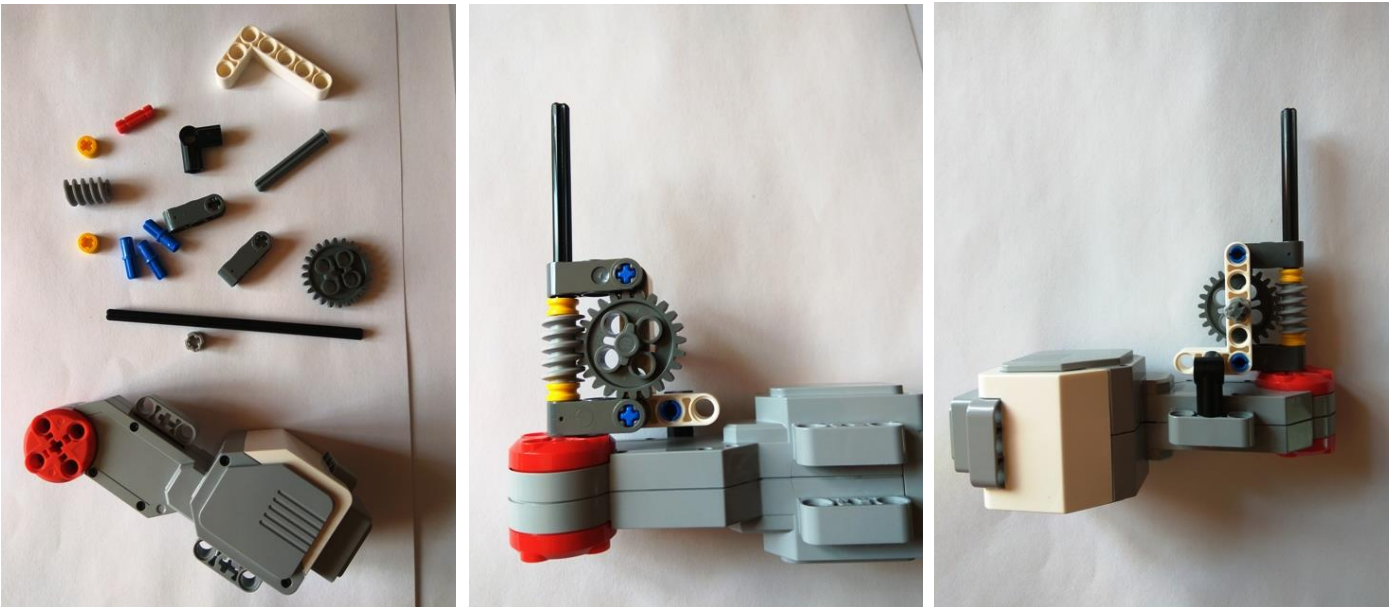
2. Программирование

Движение по кривой

Механика. Червячная передача.

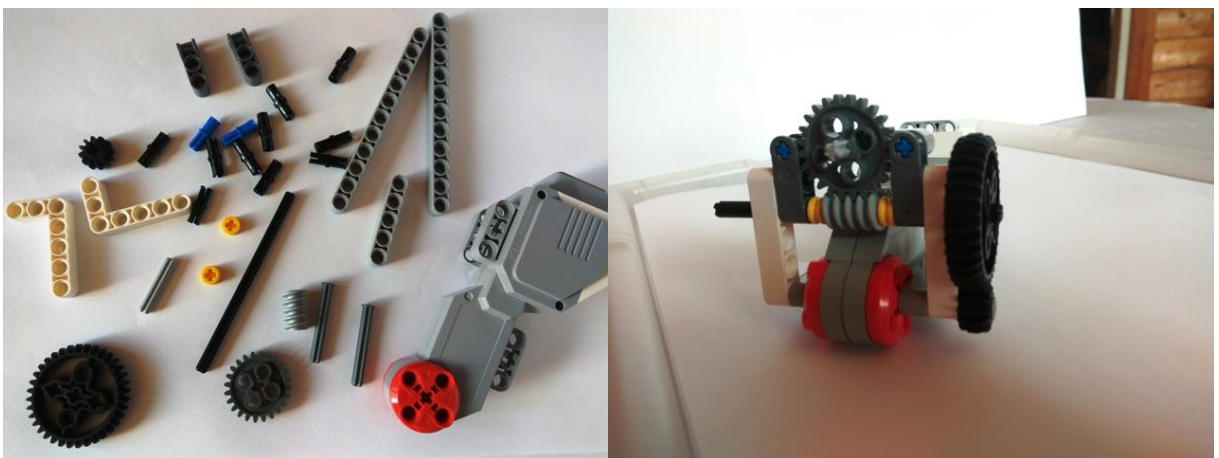
Задание 1.

Соберите механизм с червячной передачей:



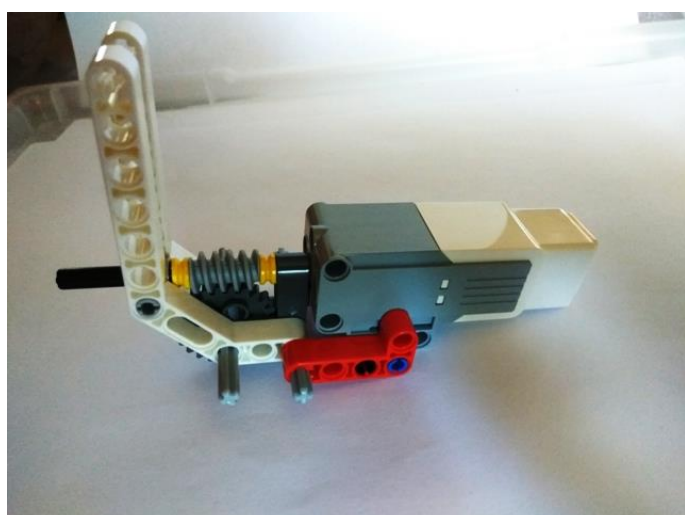
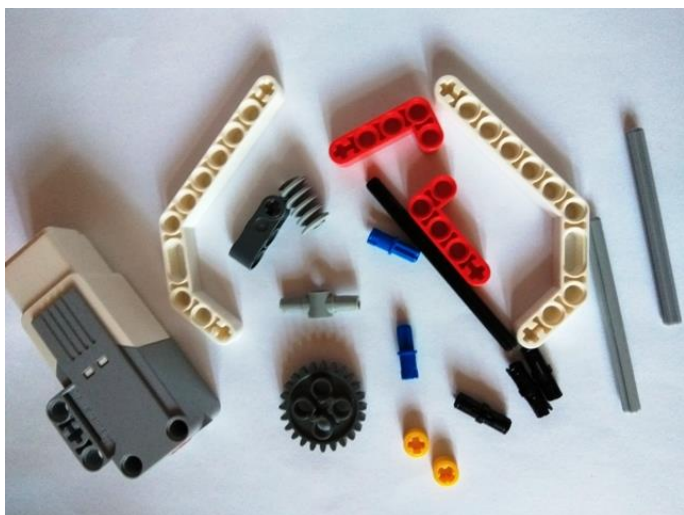
Задание 2.

Ещё один механизм:



Задание 3.

Ещё один механизм:



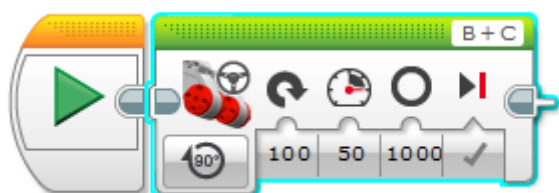
Вспомнили свойства червячной передачи, её достоинства и недостатки?

В каких моделях её можно использовать?

Программирование. Движение по кривой.

Задание 1.

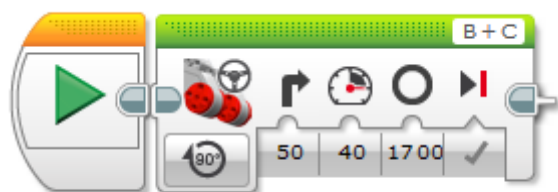
Вокруг своей оси. Смотреть раздел самоучителя – движение по кривой.



Значения параметров подбираем самостоятельно.

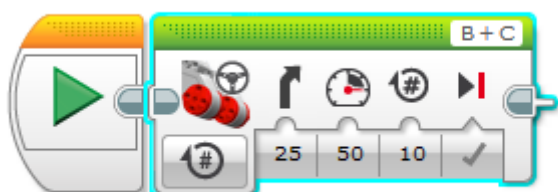
Задание 2.

Вокруг одного колеса.



Задание 3.

По большой окружности.



Во всех трёх заданиях выигрывает робот, припарковавшийся в исходном положении.

Выполните эти задания с помощью блока независимого управления моторами.

Каким блоком проще управлять роботом при движении по кривой?